

本資料のうち、枠囲みの内容は、機密事項に属しますので公開できません。

柏崎刈羽原子力発電所第6号機 設計及び工事計画審査資料	
資料番号	KK6 添-2-039-8 改0
提出年月日	2024年1月22日

VI-2-8-3-1-1-1 管の耐震性についての計算書
(中央制御室換気空調系)

VI-2-8-3-1-1-1 管の耐震性についての計算書
(中央制御室換気空調系)

目 次

1. 概要	1
2. 一般事項	1
2.1 構造計画	1
2.2 ダクト設計の基本方針	1
2.2.1 耐震設計の原則	1
2.2.2 ダクト及び支持構造物の設計手順	1
2.2.3 重要度別による設計方針	3
2.2.4 設計用地震力	3
2.2.5 ダクト支持点の設計方法	4
2.2.6 支持方法	6
2.3 適用規格・基準等	7
2.4 記号の説明	8
2.4.1 矩形ダクトの記号の説明	8
2.4.2 円形ダクトの記号の説明	9
2.4.3 支持構造物の記号の説明	10
2.5 計算精度と数値の丸め方	11
3. 評価部位	11
4. 固有振動数の計算方法	11
4.1 計算モデル	11
4.2 固有振動数計算方法	12
4.2.1 矩形ダクトの固有振動数計算方法	12
4.2.2 円形ダクトの固有振動数計算方法	12
5. 構造強度評価	13
5.1 構造強度評価方法	13
5.1.1 矩形ダクトの構造強度評価方法	13
5.1.2 円形ダクトの構造強度評価方法	13
5.2 荷重の組合せ及び許容応力	14
5.3 設計用地震力	17
6. 耐震支持間隔算定結果	18
7. 支持構造物設計の基本方針	19
7.1 支持構造物の構造及び種類	19
7.2 支持構造物の考慮事項	21
7.3 支持構造物の耐震性確認	21
8. 引用文献	22

1. 概要

本計算書は、VI-2-1-9「機能維持の基本方針」及びVI-2-1-13「ダクト及び支持構造物の耐震計算について」にて設定している設計方針に基づき、中央制御室換気空調系ダクトが設計用地震力に対して十分な構造強度を有していることを説明するものである。

中央制御室換気空調系ダクトは、設計基準対象施設においてはSクラス施設に分類される。以下、設計基準対象施設としての構造強度評価を示す。

2. 一般事項.

2.1 構造計画

中央制御室換気空調系ダクトの構造計画を表 2-1 に示す。

2.2 ダクト設計の基本方針

2.2.1 耐震設計の原則

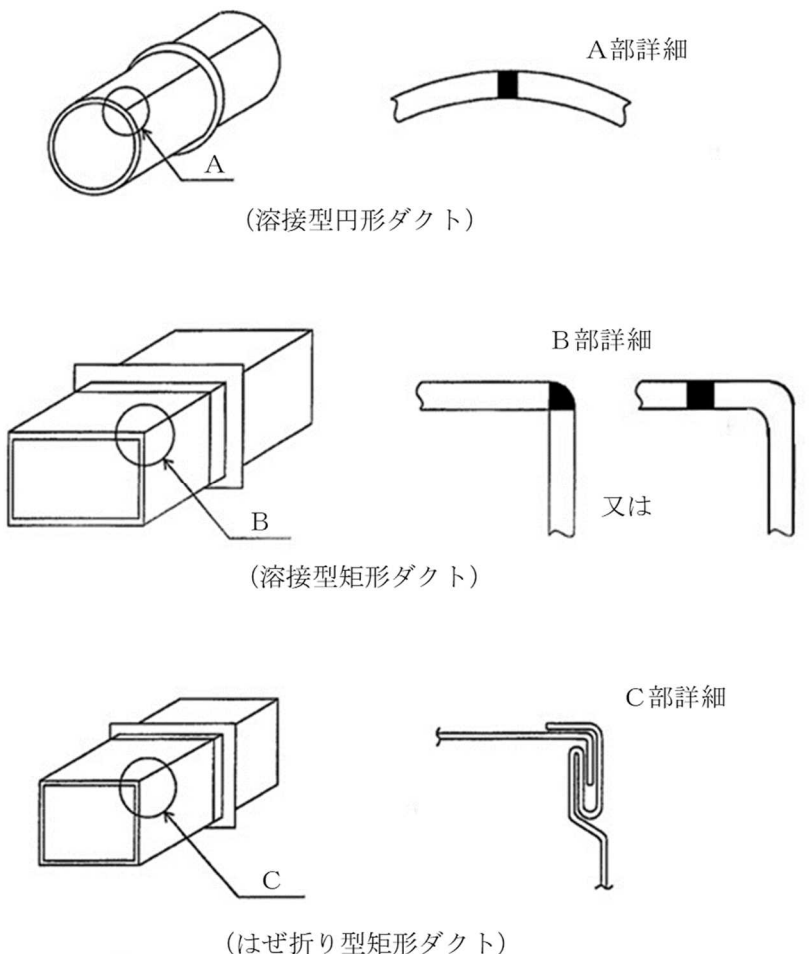
ダクト及びその支持構造物は、耐震重要度分類に応じた地震力に対して十分な強度を有するように設計する。

2.2.2 ダクト及び支持構造物の設計手順

ダクトの経路は、建屋の形状、機器の配置、配管、ケーブルトレイ等の経路を考慮し、耐震性を加味して決定する。

以上を考慮して決定されたダクト経路について支持方法を定めて、ダクトが十分な耐震強度を有するように支持点を決定する。

表 2-1 構造計画

計画の概要		概略構造図
基礎・支持構造	主体構造	
ダクトは、支持構造物を介して躯体へ支持されている。	矩形ダクト 円形ダクト	 <p>(溶接型円形ダクト)</p> <p>(溶接型矩形ダクト)</p> <p>(はぜ折り型矩形ダクト)</p>

2.2.3 重要度別による設計方針

ダクトは、耐震重要度分類に応じてクラス分類し、表 2-2 に示す設計方針とする。

表 2-2 重要度分類と設計方針

分類	耐震重要度分類	機器等の区分	設計方針
設計基準対象施設	S	Non	地震時の加速度及び相対変位に対し機能が保たれるようサポートのスペン長を最大許容ピッチ以下に確保すること。(最大許容ピッチは、「4. 固有振動数の計算方法」及び「5. 構造強度評価」に基づき算出する。)

2.2.4 設計用地震力

ダクトについては、VI-2-1-1「耐震設計の基本方針」に示す設計用地震力を用いて評価を行う。なお、「2.2.5 ダクト支持点の設計方法」のうち、手法1はダクトの固有振動数が十分剛(20Hz以上)となる領域で設計することから静的震度及び1.2ZPAを使用する。

また、手法2はダクトの固有周期が0.05秒よりも長周期側で、かつ設計用床応答曲線のピーク周期の $1/\sqrt{2}$ 倍よりも短周期側となる領域で設計することから、設計用床応答曲線の震度を使用する。減衰は、VI-2-1-6「地震応答解析の基本方針」に記載の減衰定数を用いる。

なお、この際に使用する設計用床応答曲線の震度は、図2-1に示すように谷埋め/ピーク保持を行い、右肩上がりの領域で設計することで保守性を担保する。

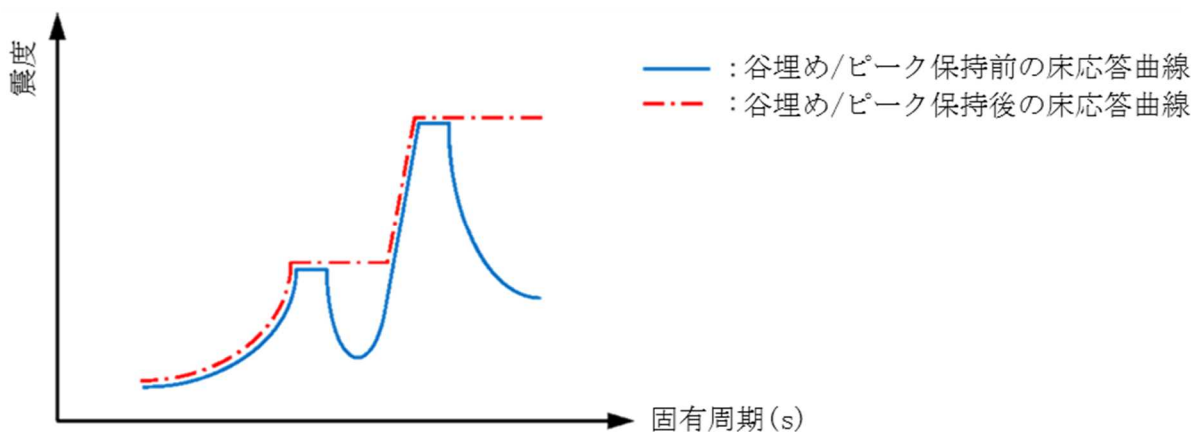


図 2-1 床応答曲線の谷埋め/ピーク保持の例

2.2.5 ダクト支持点の設計方法

ダクト及びその支持構造物は、適切な剛性を有する設計とする。また、ダクトは長尺物であるため曲げによる影響が強度評価上支配的であることから、許容座屈曲げモーメントを満足する支持間隔とすることにより耐震性を確保する。

支持間隔の算定は、ダクトの固有振動数が十分剛（20Hz 以上）となるよう算定する手法とダクトの固有振動数に応じた地震力で算定する手法が有り、このうち前者を手法1、後者を手法2と呼び、この2つの手法を用いて支持間隔を決定する。

ダクトの支持点は、まず手法1の支持間隔で計画し、施工性及びダクトの周囲条件等を考慮して手法1の支持間隔以内に収まらない場合は手法2の支持間隔で計画する。

手法1、手法2による支持点設計手順を図2-2に示す。

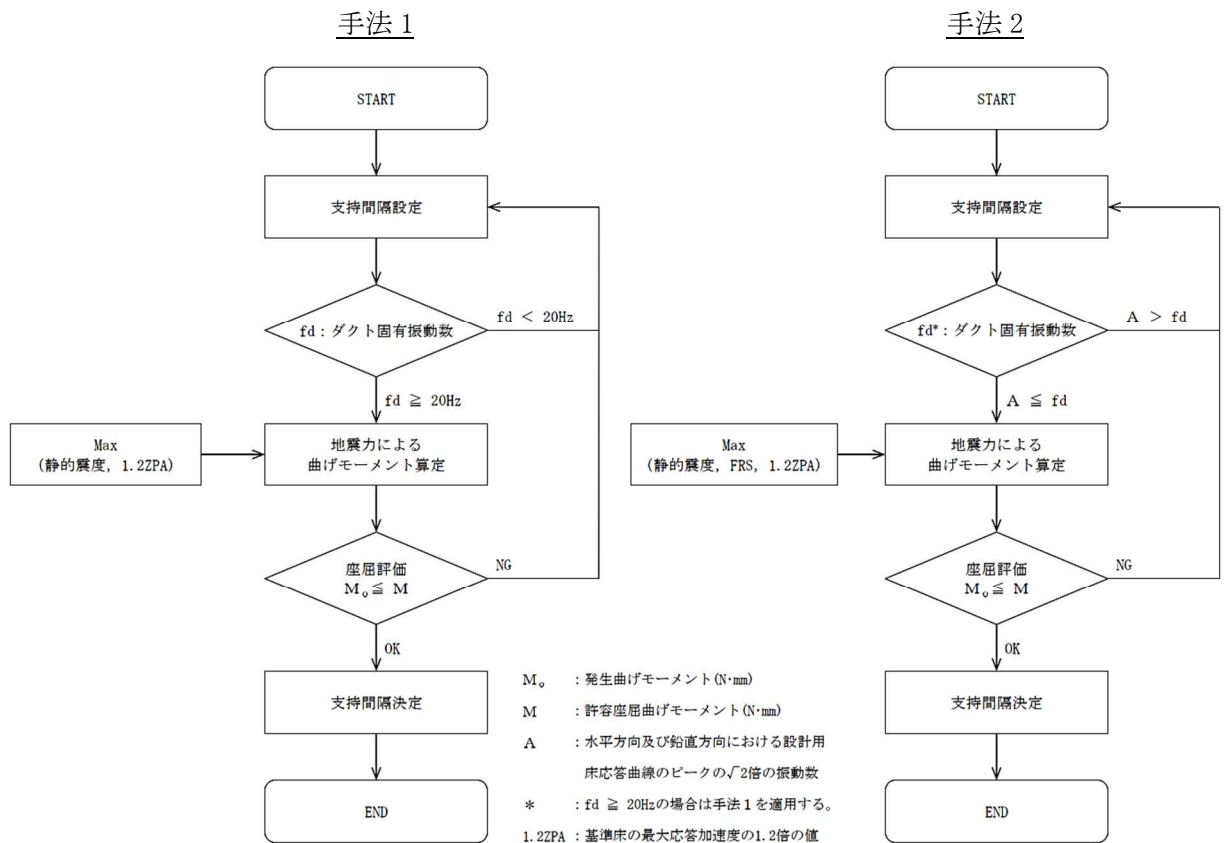


図2-2 ダクト支持点設計手順

(1) 手法1の支持間隔算定法

ダクトの固有振動数が20Hz以上となる支持間隔と静的震度及び1.2ZPAによりダクトに生じる曲げモーメントが許容座屈曲げモーメント以下となる支持間隔を算定し、いずれか小さい方を支持間隔とする。

(2) 手法2の支持間隔算定法

静的震度、1.2ZPA及び設計用床応答曲線から地震力を算定し、ダクトに生じる曲げモーメントが許容座屈曲げモーメント以下となるように支持間隔を算定する。

ただし、支持間隔はダクトの固有振動数が設計用床応答曲線のピーク振動数の $\sqrt{2}$ 倍以上となるように定めるものとし、固有振動数から定まる支持間隔と許容座屈曲げモーメントから定まる支持間隔のうち、いずれか小さい方とする。設計領域の例を図2-3に示す。

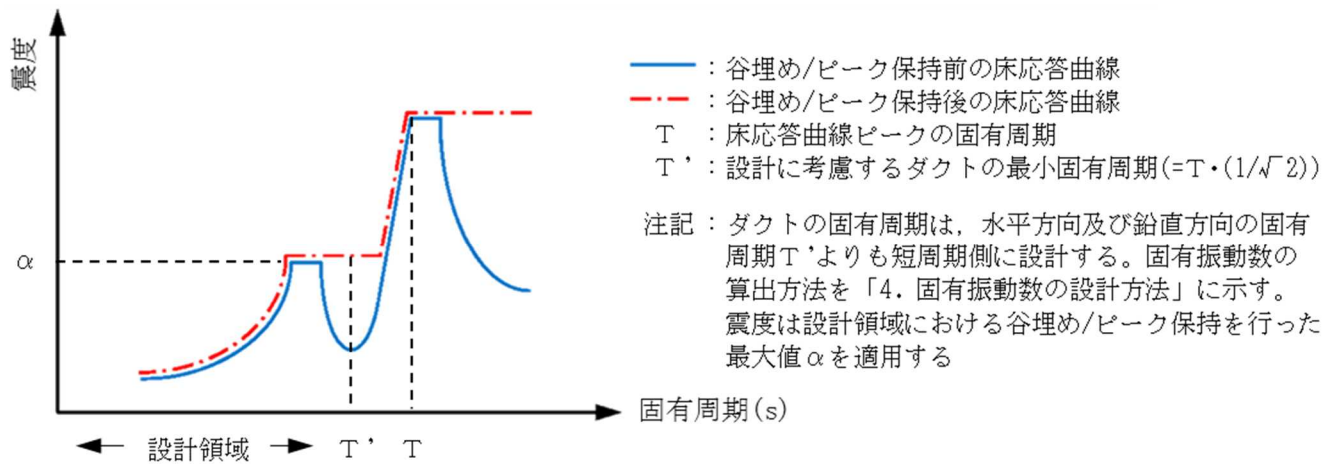


図2-3 手法2設計領域の例

2.2.6 支持方法

(1) 直管部

直管部は、「5. 構造強度評価」で求まる支持間隔以下で支持するものとする。また、直管部が長い箇所には軸方向を拘束する支持構造物を設けるものとする。

(2) 曲管部

曲管部は、直管部に比べ剛性及び強度が低下することを考慮して、「5. 構造強度評価」で求まる支持間隔に縮小率を乗じた支持間隔を用いて支持点を設計する。

(3) 分岐部

分岐部は、「5. 構造強度評価」で求まる支持間隔に縮小率を乗じた支持間隔を用いて支持点を設計する。

(4) 重量物の取付部

ダクトに自動ダンパ等の重量物を取り付く場合は、重量物自体又は近傍を支持するものとする。なお、近傍を支持する場合には「5. 構造強度評価」で求まる支持間隔と、当該重量物を考慮した支持間隔を用いて支持点を設計する。

2.3 適用規格・基準等

本評価において適用する規格・基準等を以下に示す。

- ・原子力発電所耐震設計技術指針 重要度分類・許容応力編 J E A G 4 6 0 1 ・補-1984
（(社) 日本電気協会）
- ・原子力発電所耐震設計技術指針 J E A G 4 6 0 1 -1987 （(社) 日本電気協会）
- ・原子力発電所耐震設計技術指針 J E A G 4 6 0 1 -1991 追補版（(社) 日本電気協会）
- ・発電用原子力設備規格 設計・建設規格（(社) 日本機械学会，2005/2007）（以下「設計・建設規格」という。）
- ・ J I S G 3 1 3 1 (1990) 「熱間圧延軟鋼板及び鋼帯」
- ・ J I S G 3 3 0 2 (1994) 「溶融亜鉛めっき鋼板及び鋼帯」

2.4 記号の説明

2.4.1 矩形ダクトの記号の説明

記号	記号の説明	単位
f	固有振動数	Hz
π	円周率	—
l	両端単純支持間隔	mm
E	縦弾性係数	MPa
g	重力加速度	mm/s ²
I	断面二次モーメント	mm ⁴
W	ダクト単位長さ重量	N/mm
β	断面二次モーメントの安全係数*2	—
a	ダクト長辺寸法	mm
b	ダクト短辺寸法	mm
a e	ダクトフランジの有効幅	mm
b e	ダクトウェブの有効幅	mm
t	ダクト板厚	mm
M _o	発生曲げモーメント	N・mm
α	設計震度（水平震度または鉛直震度の大きい方）*1	—
M	許容座屈曲げモーメント	N・mm
S	許容座屈曲げモーメントの安全係数*2（= <input type="text"/>)	—
M _T	座屈限界曲げモーメント	N・mm
λ	座屈限界曲げモーメントの補正係数*	—
ν	ポアソン比（=0.3）	—
σ_y	降伏点（= S _y ）	MPa
γ	座屈限界曲げモーメントの安全係数*2（= <input type="text"/>)	—

注記*1：矩形ダクトは形状から弱軸が明確であることから、水平震度又は鉛直震度の大きい方を設計震度に適用することで、ダクトの設置状況によらない支持間隔を求める。

*2：引用文献(1)より定義される係数。

2.4.2 円形ダクトの記号の説明

記号	記号の説明	単位
f	固有振動数	Hz
π	円周率	—
ℓ	両端単純支持間隔	mm
E	縦弾性係数	MPa
g	重力加速度	mm/s ²
I	断面二次モーメント	mm ⁴
Z	断面係数	mm ³
W	ダクト単位長さ重量	N/mm
β	弾性座屈曲げモーメントの補正係数*2 (= <input type="text"/>)	—
d_1	ダクト内径寸法	mm
d_2	ダクト外径寸法	mm
R	ダクト内半径寸法	mm
t	ダクト板厚	mm
M_o	発生曲げモーメント	N・mm
α	設計震度 (水平震度及び鉛直震度のベクトル和)*1	—
M	許容座屈曲げモーメント	N・mm
S	許容座屈曲げモーメントの安全係数*2 (= <input type="text"/>)	—
$M_{c r}$	弾性座屈曲げモーメント	N・mm
M_T	座屈限界曲げモーメント	N・mm
ν	ポアソン比 (=0.3)	—
$\sigma_{c r}$	弾性座屈応力	MPa
σ_y	降伏点 (= S_y)	MPa

注記*1：円形ダクトは、形状から弱軸となる方向がないため、軸直角2方向の震度のベクトル和を設計震度に適用する。また、鉛直震度には自重も考慮する。

*2：規格等を基にメーカーにて設定した係数。

2.4.3 支持構造物の記号の説明

記号	記号の説明	単位
f_t	許容引張応力	MPa
f_s	許容せん断応力	MPa
f_b	許容曲げ応力	MPa
σ_t	引張（圧縮）応力	MPa
σ_b	曲げ応力	MPa
τ	せん断応力	MPa
σ	組合せ応力	MPa
A	引張（圧縮）応力計算に用いる断面積	mm^2
A_s	せん断応力計算に用いる断面積	mm^2
Z	曲げ応力計算に用いる断面係数	mm^3
N	引張（圧縮）方向荷重	N
Q	せん断方向荷重	N
M_0	曲げモーメント	$\text{N}\cdot\text{mm}$

2.5 計算精度と数値の丸め方

精度は有効数字 6 桁以上を確保する。

表示する数値の丸め方は表 2-3 に示すとおりである。

表 2-3 表示する数値の丸め方

数値の種類	単位	処理桁	処理方法	表示桁
固有周期	s	小数点以下第 4 位	四捨五入	小数点以下第 3 位
震度	—	小数点以下第 3 位	切上げ	小数点以下第 2 位
温度	°C	小数点以下第 1 位	四捨五入	整数位
外径	mm	小数点以下第 2 位	四捨五入	小数点以下第 1 位
厚さ	mm	小数点以下第 2 位	四捨五入	小数点以下第 1 位
支持間隔	mm	十の位	切捨て	整数位
力	kN	有効数字 5 桁目	四捨五入	有効数字 4 桁
モーメント	kN・m	有効数字 5 桁目	四捨五入	有効数字 4 桁
計算応力	MPa	小数点以下第 1 位	切上げ	整数位
許容応力*	MPa	小数点以下第 1 位	切捨て	整数位

注記*：設計・建設規格 付録材料図表に記載された温度の中間における許容応力は、比例法により補間した値の小数点以下第 1 位を切り捨て、整数位までの値とする。

3. 評価部位

ダクトの耐震評価は、「5.1 構造強度評価方法」に示す条件に基づき、実施する。

4. 固有振動数の計算方法

4.1 計算モデル

ダクト系は、図 4-1 に示す両端を支持構造物で支持された両端単純支持梁にモデル化する。

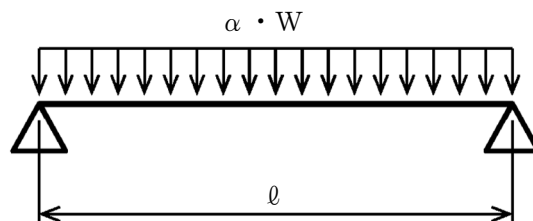


図 4-1 両端単純支持梁

4.2 固有振動数計算方法

4.2.1 矩形ダクトの固有振動数計算方法

両端単純支持された矩形ダクトの固有振動数は、引用文献(1)より次式で与えられる。算出に用いる矩形ダクトの断面図を図4-2に示す。

$$f = \frac{\pi}{2 \cdot \ell^2} \cdot \sqrt{\frac{E \cdot I \cdot g}{W}} \dots\dots\dots (4.1)$$

ここで、**図4-2に示す矩形ダクトの断面二次モーメントは、次式で与えられる。**
なお、矩形ダクト弱軸が明確であることから、固有振動数が小さくなる長辺に対して平行軸回りの断面二次モーメントを求めることとする。

$$I = \left(\frac{t \cdot b e^3}{6} + a e \cdot t \cdot \frac{b e^2}{2} \right) \cdot \beta \dots\dots\dots (4.2)$$

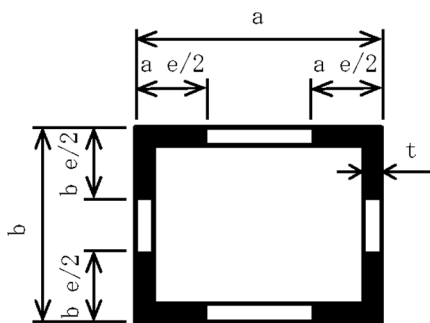


図4-2 矩形ダクトの断面図

4.2.2 円形ダクトの固有振動数計算方法

両端単純支持された円形ダクトの固有振動数は、次式で与えられる。算出に用いる円形ダクトの断面図を図4-3に示す。

$$f = \frac{\pi}{2 \cdot \ell^2} \cdot \sqrt{\frac{E \cdot I \cdot g}{W}} \dots\dots\dots (4.3)$$

ここで、**図4-3に示す円形ダクトの断面二次モーメントは、次式で与えられる。**

$$I = \frac{\pi}{64} \cdot (d_2^4 - d_1^4) \dots\dots\dots (4.4)$$

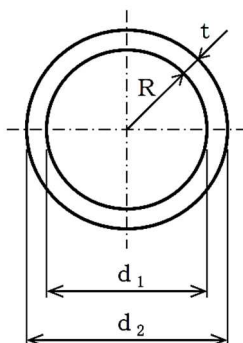


図4-3 円形ダクトの断面図

5. 構造強度評価

5.1 構造強度評価方法

5.1.1 矩形ダクトの構造強度評価方法

矩形ダクトの座屈評価を以下に示す。地震時，両端単純支持された矩形ダクトに生じる曲げモーメントは次式で与えられる。

$$M_0 = \frac{\alpha \cdot W \cdot \ell^2}{8} \dots\dots\dots (5.1)$$

ここで，設計震度 α は水平震度または鉛直震度の大きい方をダクト短辺寸法に考慮する。なお，鉛直震度の評価では自重も考慮する。また，矩形ダクトの座屈による大変形を防ぐために矩形ダクトに生じる曲げモーメントが許容座屈曲げモーメント以下となるようにする。

$$M_0 \leq M \dots\dots\dots (5.2)$$

(5.1)，(5.2)式より許容座屈曲げモーメントから定まる支持間隔は次式で与えられる。

$$\ell = \sqrt{\frac{8 \cdot M}{W \cdot \alpha}} \dots\dots\dots (5.3)$$

ここで，

$$M = S \cdot M_T \dots\dots\dots (5.4)$$

$$M_T = \lambda \cdot \frac{\pi \cdot t \cdot I}{\sqrt{1 - \nu^2} \cdot b^2} \cdot \sqrt{E \cdot \sigma_y} \cdot \gamma \dots\dots\dots (5.5)$$

$$I = \frac{t \cdot b^3}{6} + a e \cdot t \cdot \frac{b^2}{2} \dots\dots\dots (5.6)$$

5.1.2 円形ダクトの構造強度評価方法

円形ダクトの座屈評価を以下に示す。地震時，両端単純支持された円形ダクトに生じる曲げモーメントは次式で与えられる。

$$M_0 = \frac{\alpha \cdot W \cdot \ell^2}{8} \dots\dots\dots (5.7)$$

ここで，設計震度 α は水平震度と鉛直震度をベクトル和で組合せる。なお，鉛直震度には自重も考慮する。また，円形ダクトの座屈による大変形を防ぐために円形ダクトに生じる曲げモーメントが許容座屈曲げモーメント以下となるようにする。

$$M_0 \leq M \dots\dots\dots (5.8)$$

(5.7), (5.8)式より許容座屈曲げモーメントから定まる支持間隔は次式で与えられる。

$$\ell = \sqrt{\frac{8 \cdot M}{W \cdot \alpha}} \dots\dots\dots (5.9)$$

ここで,

$$M = S \cdot M_T \dots\dots\dots (5.10)$$

$$M_T = \min(\sigma_{cr}, \sigma_y) \cdot Z \dots\dots\dots (5.11)$$

$$\sigma_{cr} = \frac{M_{cr}}{Z} \dots\dots\dots (5.12)$$

$$M_{cr} = \frac{\beta \cdot E \cdot R \cdot t^2}{(1 - \nu^2)} \dots\dots\dots (5.13)$$

$$Z = \frac{\pi}{32} \cdot \frac{d_2^4 - d_1^4}{d_2} \dots\dots\dots (5.14)$$

5.2 荷重の組合せ及び許容応力

(1) 荷重の組合せ及び許容応力状態

ダクトの荷重の組合せ及び許容応力状態のうち、設計基準対象施設の評価に用いるものを表5-1に示す。

(2) 許容限界

ダクトの許容限界は、VI-2-1-9「機能維持の基本方針」に基づき表5-2に示す。

(3) 使用材料の許容応力評価条件

ダクトの許容応力のうち、設計基準対象施設の評価に用いるものを表5-3に示す。

表 5-1 荷重の組合せ及び許容応力状態（設計基準対象施設）

施設区分		機器名称	耐震重要度分類	機器等の区分	荷重の組合せ	許容応力状態
放射線管理 施設	換気設備	中央制御室換気空調系 主配管	S	Non ^{*1}	$D + P_D + M_D + S_d^{* *2}$	ⅢA S
					$D + P_D + M_D + S_s$	ⅣA S

注記*1：クラス4管の許容応力状態を適用する。

*2：「 $D + P_D + M_D + S_s$ 」の評価に包絡されるため、評価結果の記載を省略する。

表 5-2 許容限界

許容応力状態	許容限界
Ⅲ _A S	地震時の加速度及び相対変位に対し機能が保たれるようサポートのスパン長を最大許容ピッチ以下に確保すること。 (最大許容ピッチは「5. 構造強度評価」に基づき許容座屈曲げモーメントより算出する。)
Ⅳ _A S	

表 5-3 使用材料の許容応力評価条件 (設計基準対象施設)

評価部材	材料	最高使用温度 (°C)	許容応力*1 (MPa)			
			S _m	S _y	S _u	S _h
ダクト	SGCC	40	—	□*2	—	—
ダクト	SPHC	40	—	—	□*3	—
ダクト	SS400	40	—	245	—	—
ダクト	STPG370	40	—	215	—	—

注記*1：評価に使用しない許容応力については「—」と記載する。

*2：設計・建設規格 付録材料図表に記載がないため、J I S G 3 3 0 2 「溶融亜鉛めっき鋼板及び鋼帯」に記載の参考値を用いる。

*3：設計・建設規格 付録材料図表に記載がないため、J I S G 3 1 3 1 「熱間圧延軟鋼板及び鋼帯」に記載の値を用いる。

5.3 設計用地震力

本計算書において、評価に用いる「弾性設計用地震動 S d 又は静的震度」及び「基準地震動 S s」による地震力は、VI-2-1-7「設計用床応答曲線の作成方針」に基づき設定する。計算に考慮する設計用床応答曲線を表 5-4 に示す。なお減衰定数はVI-2-1-6「地震応答解析の基本方針」に記載の減衰定数を用いる。

ダクトの耐震支持間隔の算出においては、許容値となる許容座屈曲げモーメントの算出に当たり、評価手法上ダクト材の降伏点又は弾性座屈応力を使用するため、基準地震動 S s 評価と弾性設計用地震動 S d 評価に用いる係数、許容値に差異はない。また、発生曲げモーメントの算出に当たっては、弾性設計用地震動 S d 及び静的震度が基準地震動 S s に包絡されるため、弾性設計用地震動 S d 及び静的震度に対する評価結果の記載は省略する。基準地震動 S s と弾性設計用地震動 S d 又は静的震度の比較結果を表 5-5 に示す。

表 5-4 計算に考慮する設計用床応答曲線

建物・構築物	標高(T. M. S. L.) (m)	減衰定数 (%)
コントロール建屋	12.3	2.5
	17.3	2.5
	24.1	2.5

表 5-5 基準地震動 S s と弾性設計用地震動 S d 又は静的震度の比較結果

建屋・構築物	設計用地震力	標高 (T. M. S. L.) (m)	震度				
			静的震度及び 1.2ZPA*1		設計用床応答曲線*2		
			水平	鉛直	固有周期 (s)	水平	鉛直
コントロール 建屋	基準地震動 S s	12.3	*3 1.88	*3 1.15		*5 4.85	*5 3.65
	弾性設計用地震動 S d 又は静的震度	24.1	*4 0.97	*4 0.58		*6 2.60	*6 1.81

注記*1：静的震度又は 1.2ZPA のうち、大きな値を示す。(1.2ZPA：基準床の設計用最大応答加速度の 1.2 倍の値)

*2：ダクトの固有振動数が設計用床応答曲線のピーク振動数の $\sqrt{2}$ 倍以上となる固有周期を示し、水平、鉛直震度はそれぞれ当該固有周期よりも短周期側における最大応答値を示す。

*3：設計用最大応答加速度 I (基準地震動 S s)

*4：設計用最大応答加速度 I (弾性設計用地震動 S d) または静的震度

*5：設計用床応答曲線 I (基準地震動 S s)

*6：設計用床応答曲線 I (弾性設計用地震動 S d)

6. 耐震支持間隔算定結果

中央制御室換気空調系ダクトの耐震支持間隔は、「2.2 ダクト設計の基本方針」に示す手法1又は手法2から定めており、設計基準対象施設としての各手法による支持間隔を表6-1に示す。この支持間隔以内で支持することにより、耐震性を確保する。

表6-1 中央制御室換気空調系ダクトの耐震支持間隔（設計基準対象施設としての算定結果）

（単位：mm）

ダクト*1 種別	ダクト		板厚	手法1より定まる 支持間隔 ($f_d \geq 20\text{Hz}$)	手法2より定まる 支持間隔*2 ($f_d < 20\text{Hz}$)
	長辺	短辺			
亜鉛めっき鋼板 はぜ折りダクト (SGCC)	420	300	0.8		
	600	600	1.0		
	900	400	1.0		
	1500	1200	1.2		
	1600	1400	1.0		
	1700	1500	1.2		
	1800	750	1.0		
	1800	1200	1.2		
	2000	1100	1.2		
	2100	1200	1.2		
熱間圧延軟鋼板 溶接ダクト (SPHC)	600	600	1.6		
	1600	1400	1.6		
	1800	750	1.6		
鋼板 溶接ダクト (SS400)	550	550	4.5		
	700	700	4.5		
	1700	1700	4.5		
	$\phi 510$		4.5		
	$\phi 1700$		4.5		
鋼管 (STPG370)	$\phi 635.0$		12.7		

注記*1：全て保温有りとして算出。

*2：算定した支持間隔が20Hz以上の場合は、「一」とする。

7. 支持構造物設計の基本方針

7.1 支持構造物の構造及び種類

支持構造物の種類は、形鋼及び角形鋼管を組み合わせた溶接構造を原則とし、その用途に応じて以下に大別する。

- (1) ダクト軸直角の2方向を拘束するもの
- (2) ダクト軸方向及び軸直角の3方向を拘束するもの

図7-1 から図7-3 に支持構造物の代表例を示す。

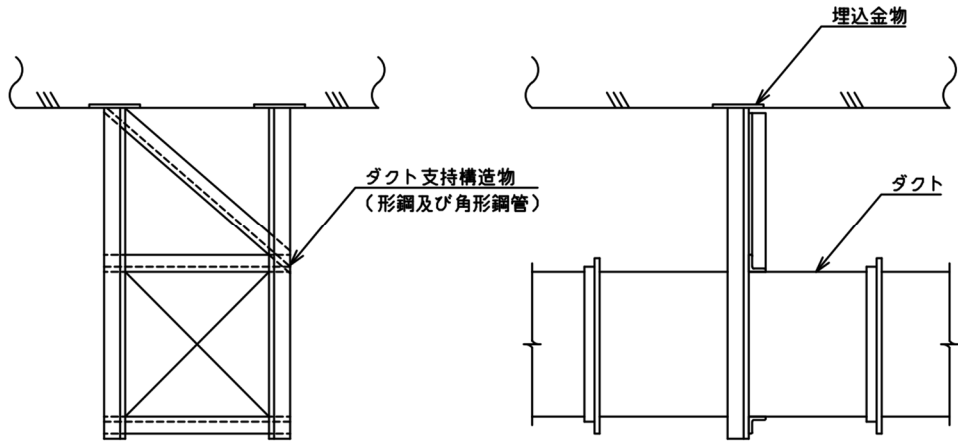


図 7-1 2 方向（軸直角方向）拘束の代表例

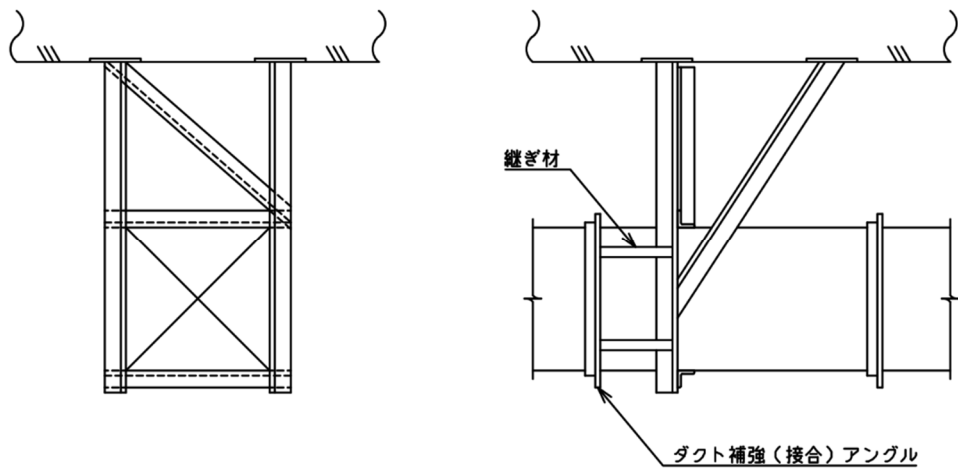


図 7-2 3 方向（軸方向及び軸直角方向）拘束の代表例

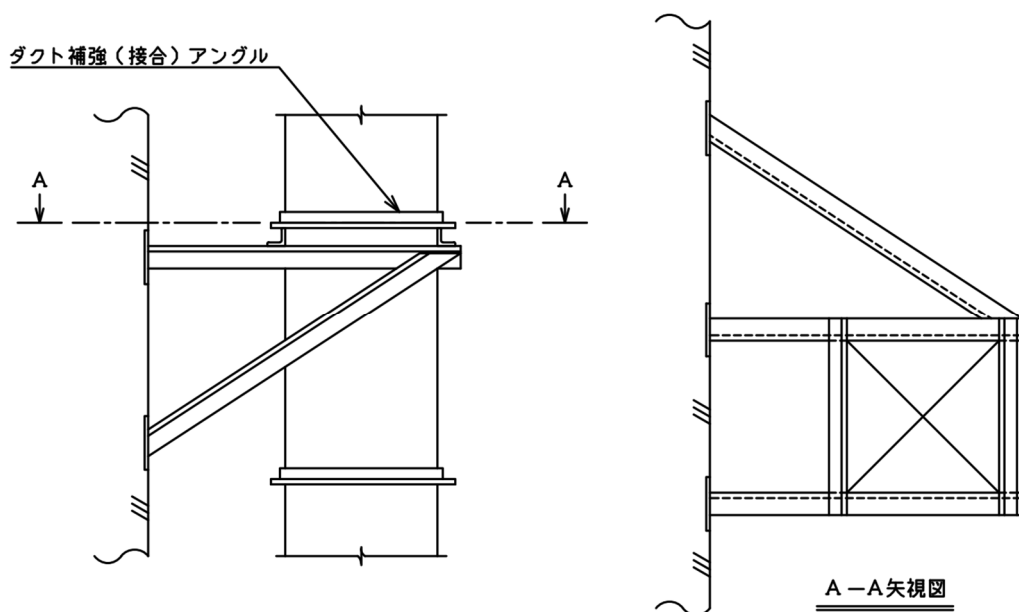


図 7-3 垂直ダクトの支持の代表例

7.2 支持構造物の考慮事項

支持構造物の構造は、ダクトより作用する地震荷重に対し十分な強度を有する構造とする。

なお、ダクトの荷重は、隣接する支持構造物の距離より定まる負担割合（ダクト長さ）から求めたダクト重量（ダクトに取付くダンパ等の重量物も考慮する）に地震力（震度）を乗じて算出する。

7.3 支持構造物の耐震性確認

各支持構造物を、種類及び型式ごとに分類し、それぞれ最大の荷重を負担する支持構造物を代表としてその耐震性の確認結果を表 7-1 に示す。

耐震性の確認には、解析コード「SAP-IV」を使用し、解析コードの検証及び妥当性確認等の概要については、別紙「計算機プログラム（解析コード）の概要」に示す。

また、支持構造物の強度計算式を以下に示す。

なお、以下に示す計算式は代表的な形状に対するものであり、記載のない形状についても同様の計算式で計算できる。

$$\sigma_t = \frac{N}{A}$$

$$\tau = \frac{Q}{A_s}$$

$$\sigma_b = \frac{M_0}{Z}$$

したがって、

$$1.5 \cdot f_t^* \geq \sigma = \sqrt{(\sigma_t + \sigma_b)^2 + 3 \cdot \tau^2}$$

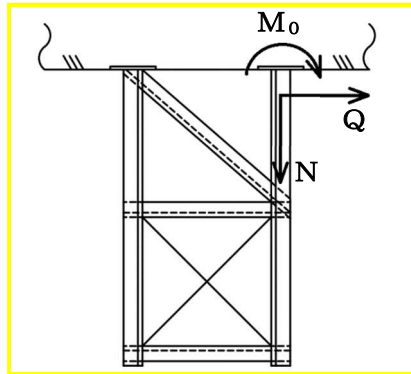


表 7-1 ダクト支持構造物の耐震性確認結果（設計基準対象施設としての評価結果）

支持 構造物 番号	種類	型式*1	材質	温度 (°C)	支持点荷重						評価結果		
					反力(kN)			モーメント*2(kN・m)			応力 分類	計算 応力 (MPa)	許容 応力 (MPa)
					F x	F y	F z	M x	M y	M z			
C3-044	レストレイント	R2	SS400 STKR400	50	0.000	4.076	26.72	—	—	—	一次 応力	48	159
C3-045	レストレイント	R3	SS400 STKR400	50	35.89	2.663	4.354	—	—	—	一次 応力	86	159

注記*1：「R2」はダクト軸直角の2方向を拘束するもの、「R3」はダクト軸方向及び軸直角の3方向を拘束するものを示す。

*2：評価に使用していないモーメントについては「—」と記載する。

8. 引用文献

- (1) 共同研究報告書「機器配管系の合理的な耐震設計手法の確立に関する研究」，昭和61年3月